



Mathématiques pour les Électriciens (LB203)

Examen de Rattrapage 2013-2014 -Semestre I

Durée : 2h : 00

Documents, téléphones, ordinateurs : strictement interdits

Exercice 1 On considère la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 4 & -1 & 2 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

1. Calculer A^2 . En déduire $A^n, \forall n \in \mathbb{N}$.
2. Soit B la matrice définie par : $B = A - 2I$, où I est la matrice unité. Calculer B .
3. Calculer en fonction de A et I les matrices B^2 et B^3 .
4. Montrer que $B^3 + 4B^2 + 5B + 2I = 0$ et déduire B^{-1} .
5. Déduire la solution du système linéaire

$$\begin{cases} x - y + z = 3 \\ 4x - 3y + 2z = -2 \\ -2x + y - 2z = -2 \end{cases}$$

Solution 1

$$1. A^2 = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 4 & -1 & 2 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 4 & -1 & 2 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 4 & -1 & 2 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix} = A$$

 Par recurrence on démontre que $A^n = A$

$$2. B = A - 2I = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 4 & -1 & 2 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix} - 2 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 4 & -3 & 2 \\ -2 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

$$3. B^2 = (A - 2I)^2 = A^2 - 4AI + 4I^2 = A^2 - 4A + 4I = -3A + 4I \quad \text{car } A^2 = A$$

$$B^3 = B^2B = (-3A + 4I)(A - 2I) = -3A^2 + 10AI - 8I^2$$

$$= -3A + 10A - 8I = 7A - 8I$$

$$4. B^3 + 4B^2 + 5B + 2I = -(7A - 8I) - 4(-3A + 4I) - 5(A - 2I) - 2I = 0$$

$$B^{-1} = -\frac{1}{2}(B^2 + 4B + 5I)$$

$$= -\frac{1}{2}(-3A + 4I + 4(A - 2I) + 5I)$$

$$= -\frac{1}{2}(A + I) = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 4 & -1 & 1 \\ 4 & 0 & 2 \\ -2 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ -2 & 0 & -1 \\ 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

5. Sous forme matricielle : $B \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \\ -2 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = B^{-1} \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ -2 & 0 & -1 \\ 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 \\ -4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

La Solution du système : $\begin{cases} x - y + z = 3 \\ 4x - 3y + 2z = -2 \\ -2x + y - 2z = -2 \end{cases}$, est : $x = -6, y = -4$ et $z = 5$

Exercice 2 Résoudre l'équation différentielle

$$x'' + 2x' + x = e^{-2t}$$

Solution 2

a solution générale est : $x = x_g + x_p$ où x_g est la solution générale de l'ESSM et x_p est une solution particulière de l'EASM

- ESSM :

$$x'' + 2x' + x = 0 \rightarrow \lambda^2 + 2\lambda + 1 = 0 \iff (\lambda + 1)^2 = 0$$

$\lambda = -1$ est une racine double donc $x_g = (\alpha t + \beta) e^{-t}$

- EASM :

La solution est de la forme $x_p = ce^{-2t}$ comme $\lambda \neq -2$

$$x'_p = -2ce^{-2t} \text{ et } x''_p = 4ce^{-2t}$$

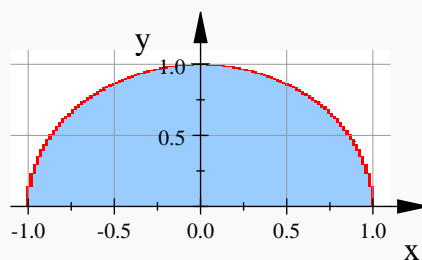
$$x'' + 2x' + x = e^{-2t} \implies (4c - 4c + c)e^{-2t} = e^{-2t} \implies c = 1 \text{ et donc } x_p = e^{-2t}.$$

Soit finalement :

$$x(t) = (\alpha t + \beta) e^{-t} + e^{-2t}$$

Exercice 3 Calculer $\iint_D \frac{dx dy}{1 + x^2 + y^2}$ où D est le demi-disque $x^2 + y^2 \leq 1$ et $y \geq 0$.

Solution 3



En coordonnées polaires : $\begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \end{cases}$ avec $\begin{cases} 0 \leq r \leq 1 \\ 0 \leq \theta \leq \pi \end{cases}$ et $dx dy = r dr d\theta$

$$\begin{aligned} I &= \iint_D \frac{dx dy}{1+x^2+y^2} = \iint_{\Delta} \frac{r dr d\theta}{1+r^2} = \int_0^1 \left(\int_0^\pi \frac{r d\theta}{1+r^2} \right) dr \\ &= \int_0^1 \frac{r}{1+r^2} (\theta)_0^\pi dr = \pi \int_0^1 \frac{r}{1+r^2} dr = \frac{\pi}{2} \int_0^1 \frac{d(1+r^2)}{1+r^2} \\ &= \frac{\pi}{2} \ln(1+r^2)_0^1 = \frac{\pi}{2} \ln 2 \end{aligned}$$

Exercice 4 Soit le champ vectoriel

$$\vec{H} = (y + 2xz - 1) \vec{i} + (x - 3zy^2 - 1) \vec{j} + (x^2 - y^3) \vec{k}$$

1. Calculer $\vec{\nabla} \cdot \vec{H}$ et $\vec{\nabla} \times \vec{H}$.
2. Montrer que \vec{H} est un champ conservatif.
3. Déterminer le potentiel scalaire $\varphi(x, y, z)$ associé à \vec{H} .

Solution 4

Soit $\vec{H} = (y + 2xz - 1) \vec{i} + (x - 3zy^2 - 1) \vec{j} + (x^2 - y^3) \vec{k} = P \vec{i} + Q \vec{j} + R \vec{k}$

$$1. \vec{\nabla} \cdot \vec{H} = \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} = 2z - 6yz$$

$$\begin{aligned} \vec{\nabla} \times \vec{H} &= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix} = \left(\frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) \vec{i} + \left(\frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) \vec{j} + \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) \vec{k} \\ &= (-3y^2 + 3y^2) \vec{i} + (2x - 2x) \vec{j} + (1 - 1) \vec{k} = \vec{0} \end{aligned}$$

2. Puisque $\vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{0}$, alors \vec{H} est un champ conservatif $\iff \exists \varphi = \varphi(x, y, z)$ tel que $\vec{H} = \vec{\nabla} \varphi$

$$3. \vec{H} = \vec{\nabla} \varphi \iff (y + 2xz - 1) \vec{i} + (x - 3zy^2 - 1) \vec{j} + (x^2 - y^3) \vec{k} = \frac{\partial \varphi}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \vec{j} +$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial z} \vec{k}$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x} = y + 2xz - 1 \implies \varphi = \int (y + 2xz - 1) dx = xy + x^2z - x + f(y, z)$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial y} = x - 3zy^2 - 1 \iff x + \frac{\partial f}{\partial y} = x - 3zy^2 - 1 \implies \frac{\partial f}{\partial y} = -3zy^2 - 1$$

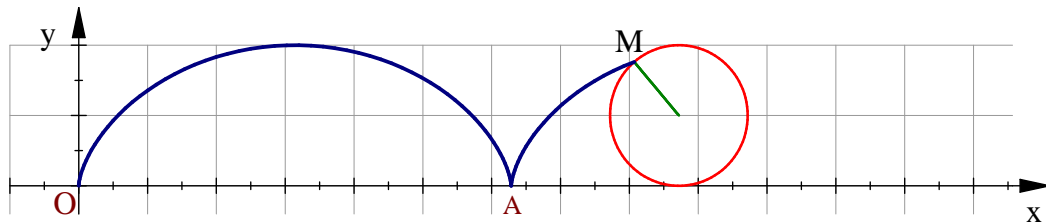
$$f(y, z) = \int (-3zy^2 - 1) dy = -zy^3 - y + g(z)$$

$$\varphi = xy + x^2z - x - zy^3 - y + g(z)$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial z} = x^2 - y^3 \iff x^2 - y^3 + g'(z) = x^2 - y^3 \implies g' = 0 \text{ donc } g = ct^e = C$$

$$\varphi(x, y, z) = xy + x^2z - x - zy^3 - y + C$$

Exercice 5 On appelle cycloïde la trajectoire d'un point $M(x, y)$, lié à un cercle de rayon R qui roule sans glisser sur une droite



La courbe est définie alors par : $\overrightarrow{OM} = \vec{r} = x \vec{i} + y \vec{j}$ avec

$$\begin{cases} x = R(t - \sin t) \\ y = R(1 - \cos t) \end{cases}$$

La première branche $(C) = \widetilde{OA}$ est obtenue par un tour complet du cercle sur lui même ($t \in [0, 2\pi]$).

1. Calculer la longueur de (C) . (8pts)
2. On suppose que (C) est homogène, avec une densité linéique de masse σ , déterminer le centre de gravité de (C) (15pts)
3. Calculer le travail effectué par une particule qui se déplace sur (C) sous l'action du champ de force $\vec{F} = xy \vec{i} + y^2 \vec{j}$. (12pts)

on donne : $\int x(1 - \cos x)^2 dx = \frac{1}{8}(6x^2 + 2x \sin 2x - 16x \sin x + \cos 2x - 16 \cos x)$

Solution 5

1. $d\ell = \sqrt{dx^2 + dy^2}$

$$x = R(t - \sin t) \implies dx = R(1 - \cos t) dt$$

$$y = R(1 - \cos t) \implies dy = R \sin t dt$$

$$d\ell = R\sqrt{(1 - \cos t)^2 + \sin^2 t} dt = R\sqrt{2(1 - \cos t)} dt$$

$$\text{on a } 1 - \cos t = 2 \sin^2 \frac{t}{2} \implies d\ell = 2R \sin \frac{t}{2} dt \quad \boxed{5 \text{ points}}$$

$$\text{donc } \ell = \int_C d\ell = 2R \int_0^{2\pi} \sin \frac{t}{2} dt = 8R \quad \boxed{3 \text{ points}}$$

2. Soit $G(X, Y)$ le centre de gravité, alors $\overrightarrow{OG} = \frac{1}{m} \int_C \vec{r} \sigma d\ell$

$$m \text{ est la masse totale de } (C) : dm = \sigma d\ell \implies m = \int_C \sigma d\ell = 8\sigma R \quad \boxed{2 \text{ points}}$$

$$X = \frac{1}{m} \int_C x \sigma d\ell = \frac{1}{8R} \int_0^{2\pi} R(t - \sin t) \left(2R \sin \frac{t}{2} \right) dt$$

$$= \frac{R}{4} \int_0^{2\pi} (t - \sin t) \sin \frac{t}{2} dt = \frac{R}{4} \left(\int_0^{2\pi} t \sin \frac{t}{2} dt - \int_0^{2\pi} \sin t \sin \frac{t}{2} dt \right) \quad \boxed{2 \text{ points}}$$

- Pour la première intégrale, on fait l'intégration par parties :

$$\begin{cases} u = t & \implies du = dt \\ dv = \sin \frac{t}{2} dt & \implies v = -2 \cos \frac{t}{2} \end{cases}$$

$$I_1 = \int_0^{2\pi} t \sin \frac{t}{2} dt = -2t \cos \frac{t}{2} \Big|_0^{2\pi} + 2 \int_0^{2\pi} \cos \frac{t}{2} dt = 4\pi \quad \boxed{2 \text{ points}}$$

- dans la deuxième intégrale : $\sin t = 2 \sin \frac{t}{2} \cos \frac{t}{2}$

$$I_2 = \int_0^{2\pi} \sin t \sin \frac{t}{2} dt = 2 \int_0^{2\pi} \sin^2 \frac{t}{2} \cos \frac{t}{2} dt = \frac{4}{3} \sin^3 \frac{t}{2} \Big|_0^{2\pi} = 0 \quad \boxed{2 \text{ points}}$$

$$\text{Alors } X = \frac{R}{4} (4\pi - 0) = \pi R \quad \boxed{1 \text{ point}}$$

$$Y = \frac{1}{m} \int_C y \sigma dl = \frac{1}{8R} \int_0^{2\pi} R (1 - \cos t) \left(2R \sin \frac{t}{2} \right) dt$$

$$= \frac{R}{4} \int_0^{2\pi} (1 - \cos t) \sin \frac{t}{2} dt = \frac{R}{4} \int_0^{2\pi} 2 \sin^2 \frac{t}{2} \sin \frac{t}{2} dt =$$

$$\frac{R}{2} \int_0^{2\pi} \left(1 - \cos^2 \frac{t}{2} \right) \sin \frac{t}{2} dt \quad \boxed{2 \text{ points}}$$

$$- \int_0^{2\pi} \sin \frac{t}{2} dt = -2 \cos \frac{t}{2} \Big|_0^{2\pi} = 4 \quad \boxed{1 \text{ point}}$$

$$- \int_0^{2\pi} \cos^2 \frac{t}{2} \sin \frac{t}{2} dt = -\frac{4}{3} \cos^3 \frac{t}{2} \Big|_0^{2\pi} = \frac{4}{3} \quad \boxed{2 \text{ points}}$$

$$Y = \frac{R}{2} \left(4 - \frac{4}{3} \right) = \frac{4}{3} R \quad \boxed{1 \text{ point}}$$

$$3. W = \int_C \vec{F} \cdot \vec{dr} = \int_C xy dx + y^2 dy \quad \boxed{2 \text{ points}}$$

$$xy dx + y^2 dy = R(t - \sin t) R(1 - \cos t) R(1 - \cos t) dt + R^2(1 - \cos t)^2 R \sin t dt$$

$$= R^3 t (1 - \cos t)^2 dt \quad \boxed{5 \text{ points}}$$

$$W = R^3 \int_0^{2\pi} t (\cos t - 1)^2 dt = R^3 \frac{\cos 2t - 16 \cos t + 2t \sin 2t - 16t \sin t + 6t^2}{8} \Big|_0^{2\pi}$$

$$= 3\pi^2 R^3 \quad \boxed{5 \text{ points}}$$